

Programación lineal: definiciones elementales

ALBERTO VIGNERON TENORIO
Dpto. de Matemáticas

Universidad de Cádiz

Programación Lineal

La resolución óptima de problemas constituye una parte importante de la formación de un científico o técnico. Dentro de las Matemáticas este problema se enmarca en la *Programación Matemática*.

Los problemas de programación lineal admiten, para un máximo de 3 variables, una fácil interpretación gráfica.

Un problema de programación lineal es un problema de minimizar o maximizar una función lineal sujeta a restricciones lineales del tipo desigualdad, igualdad o ambas. Consideremos ahora el siguiente problema de programación lineal:

Minimizar:

$$c_1x_1 + \cdots + c_nx_n$$

Sujeto a las restricciones:

$$\begin{aligned} a_{11}x_1 + \cdots + a_{1n}x_n &\geq b_1 \\ a_{21}x_1 + \cdots + a_{2n}x_n &\geq b_2 \\ &\vdots \\ a_{m1}x_1 + \cdots + a_{mn}x_n &\geq b_m \\ x_1, x_2, \cdots, x_n, &\geq 0 \end{aligned}$$

A la función $c_1x_1 + \cdots + c_nx_n$ se le llama *función objetivo*, los coeficientes c_1, \dots, c_n los denotaremos *coeficientes de costo*. A los valores de x_1, \dots, x_n que verifican las restricciones los llamaremos *puntos factibles* y a la región que determinan *región factible*.

El problema de programación lineal se enuncia como sigue: *encontrar entre todos los puntos factibles uno que minimiza la función objetivo*.

Nótese que en el problema puede sustituirse fácilmente la minimización por maximización, y del mismo modo las restricciones dadas por las inecu-

ciones $\sum_j a_{ij}x_j \geq b_i$ pueden convertirse en igualdades añadiendo nuevas variables de manera que

$$\sum_j a_{ij}x_j - x_{n+1} = b_i \text{ y } x_{n+1} \geq 0.$$

Con las notaciones anteriores, el problema de programación lineal puede ser reescrito con notación matricial de la siguiente manera:

sean

$$\begin{aligned} c &= (c_1, \dots, c_n) \\ x &= (x_1, \dots, x_n), \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ & \ddots & \ddots & \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \\ b &= (b_1, \dots, b_n) \end{aligned}$$

Tenemos entonces que

Minimizar: cx

Sujeto a: $Ax \geq b$ (ó $Ax = b$) y $x \geq 0$.

Un algoritmo clásico para la resolución de este tipo de problemas es el llamado *método Simplex* que, dada su elevada complejidad técnica, lo abordaremos en este curso sólo a nivel de cálculo.

Bibliografía

- [1] BAZARAA, M. S., JARVIS, J.J. Linear programming and network flows. John Wiley and sons, 1977.
- [2] BUENO CAMPOS, E., CRUZ ROCHE, I., DURÁN HERRERA Economía de la empresa. Pirámide, 1983.
- [3] CHANG, Y.L., SULLIVAN, R.S. Quantitative Systems for Business Plus, version 2.1. Prentice Hall, Inc., 1996.
- [4] CHIANG, A.C. Métodos fundamentales de economía matemática. McGraw-Hill, 1987
- [5] HILLIER, F.S., LIEBERMAN, G.J. Introducción a la investigación de operaciones. McGraw-Hill, 1989.
- [6] WIKIPEDIA. Wikipedia. La enciclopedia libre. http://es.wikipedia.org/wiki/Programacion_lineal.